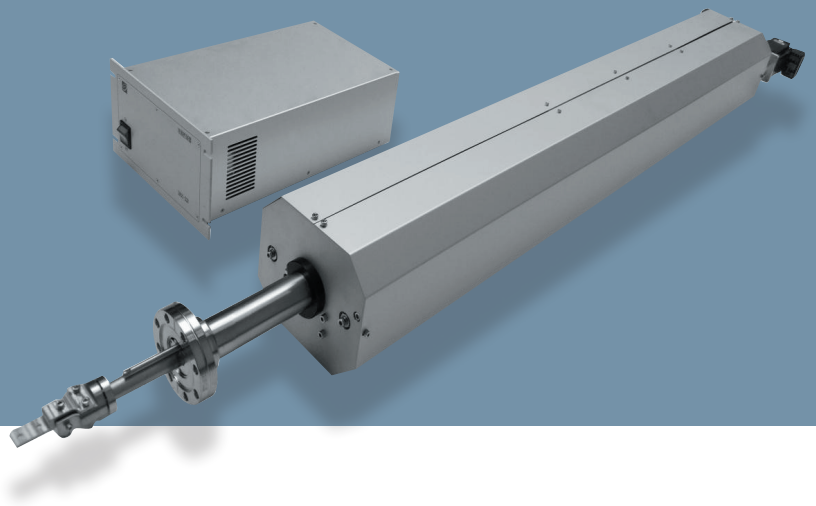
二维真空机械手

Two-Dimensional Manipulator



主要技术与性能指标

- 可以在大气 ~2×10^{-8} Pa 条件下可靠使用
- 线性耦合动力：180 N
- 耦合动力扭矩：4 N/M

主要应用

科学仪器、真空互联装置等

代表性应用成果

满足真空腔体内的线性运动和旋转运动或几种组合使用要求，能够将样品传递到真空腔体内的指定位置

主要用户单位	中国科学院苏州纳米技术与纳米仿生研究所纳米真空互联实验站、南京大学等超高真空实验装置
研制单位	中国科学院沈阳科学仪器股份有限公司
联系方式	万向明　024-23826819，13998191237　wanxm@sky.ac.cn